

MONTAGE ET UTILISATION DU CAPTEUR D'ANGLE

Pour plus d'informations quant au montage et à l'utilisation de nos produits, au téléchargement des logiciels et des documents et aux demandes de support, veuillez vous rendre sur notre adresse internet :

<https://www.riders-novation.com>

Consignes de sécurité

Afin de ne pas endommager votre capteur, il est important de suivre les instructions ci-dessous :

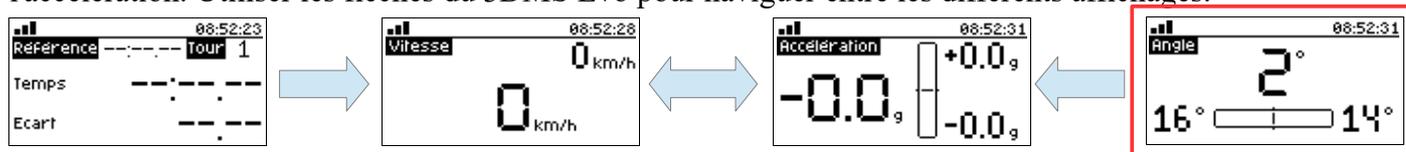
- Le capteur doit être monté de préférence sous carénage du véhicule.
- Le capteur ne doit pas être monté à proximité du moteur ni de l'échappement ni aucun organe pouvant l'altérer.
- Son câble, notamment au niveau de sa connexion au 3DMS Evo, ne doit pas être maintenu plié à plus de 30°.
- Le capteur doit être monté moteur froid afin d'éviter toute brûlure.
- La surface sur laquelle est appliquée son adhésif (double face) doit être plane et préalablement nettoyée et dégraissée avant application. Maintenir sous pression les 2 éléments à fixer pendant 1 minute après application.
- Son connecteur ne doit pas être laissé non connecté afin de le protéger (humidité, poussière, choc...). Pour cela, il doit être relié au connecteur du 3DMS Evo ou protégé par son bouchon étanche fourni.
- Le capteur ne doit pas être lavé au nettoyeur haute pression.

Contenu

Le capteur d'angle est fourni avec la présente notice, son bouchon de connecteur étanche et son adhésif double-face VHB 3M collé sur son boîtier.

Utilisation

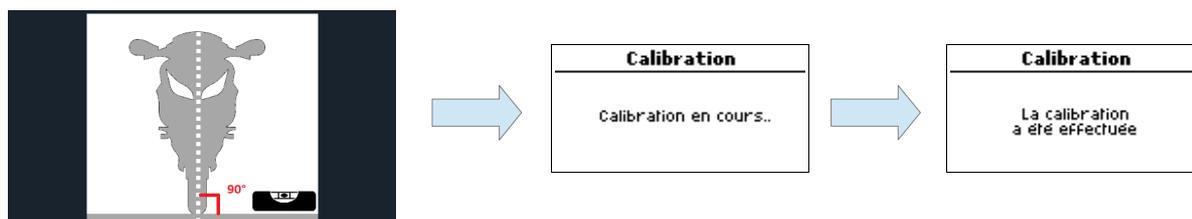
Le capteur d'angle doit être connecté à la prise du milieu, marqué I/O, du 3DMS Evo, qu'il soit allumé ou éteint. Après connexion du capteur, l'affichage temps réel de l'angle apparaît automatiquement après celui de l'accélération. Utiliser les flèches du 3DMS Evo pour naviguer entre les différents affichages.



Le menu "Périphériques" => "Capteur angle" apparaît aussi automatiquement à la connexion du capteur. Le logiciel du capteur se met automatiquement à jour lorsqu'une nouvelle version est disponible.

Calibration

Une seule fois après montage du capteur (voir paragraphe suivant), effectuer une calibration du capteur. Monter sur le véhicule, roues posées au sol et sur un sol de niveau, et maintenir le véhicule droit. Depuis le menu "Périphériques" => "Capteur angle", sélectionner "Démarrer calibration". Puis ces 2 messages apparaissent successivement :



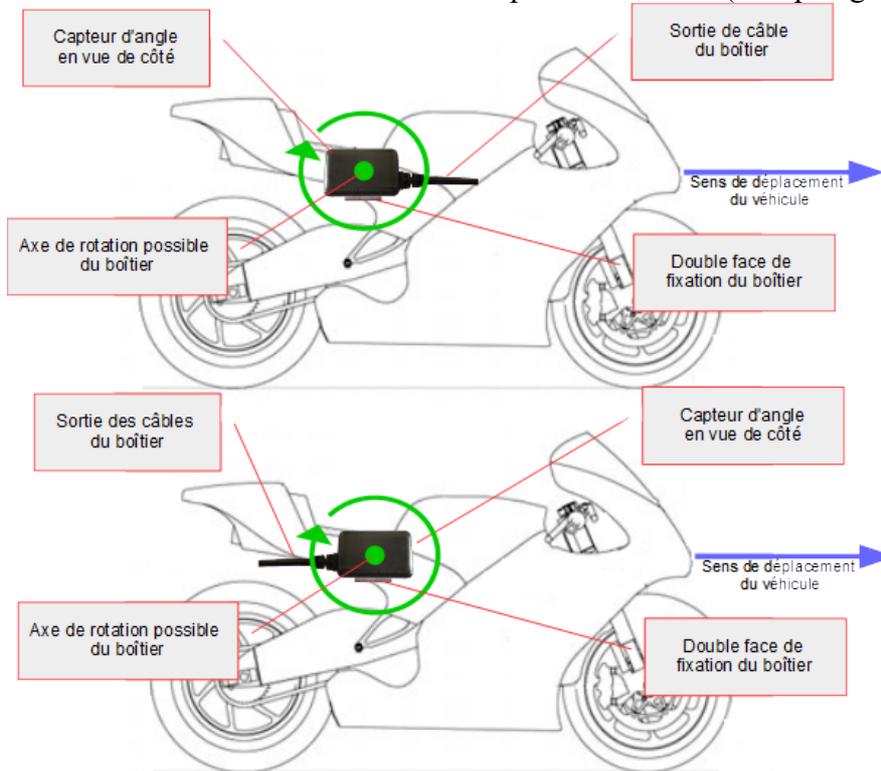
Aller ensuite sur l'affichage temps réel de l'angle. Pencher le véhicule à droite et vérifier que l'angle indiqué est bien à droite. Si non, aller dans le menu "Périphériques" => "Capteur angle" et modifier la valeur du paramètre "Inverser angle/accél". Le capteur d'angle est calibré.

Instructions de montage

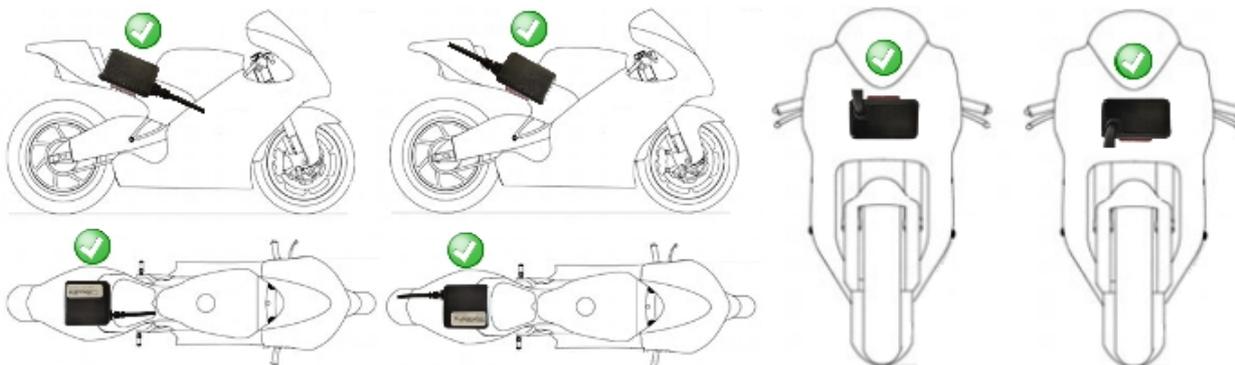
Le boîtier du capteur d'angle doit être fixé sur le véhicule en utilisant uniquement le double-face VHB 3M déjà collé au boîtier. Ce dernier permet de minimiser les vibrations qui peuvent altérer les mesures réalisées par le 3DMS Evo, notamment l'accélération/décélération du véhicule et son angle d'inclinaison.

En fonction de la position de montage du capteur sur la moto, le câble du capteur d'angle mesurant 50cm, une rallonge, vendue séparément, peut être nécessaire.

Afin que les mesures soient correctes, il doit être monté sur une partie fixe du châssis (pas sur la direction ni sur le bras oscillant) et doit être orienté selon les schémas suivants : horizontalement, câble vers l'avant ou l'arrière du véhicule et à 360° autour de l'axe transversal du véhicule puis être calibré (voir paragraphe précédent) :



Voici quelques exemples de montage possible :



Voici quelques exemples de montage à bannir :

